

Полная задача в классах **AvgBPP** и **HeurBPP**

Д.М. Ицыксон *

10 мая 2008 г.

Аннотация

В работе строится распределенная задача, которая полна в классах **AvgBPP** и **HeurBPP** с полиномиально моделируемыми распределениями относительно детерминированных сведений по Тьюрингу. Класс **AvgBPP** состоит из распределенных задач, которые могут быть решены полиномиальными в среднем по времени вероятностными алгоритмами с двусторонней ошибкой. Класс **HeurBPP** состоит из задач, решаемых вероятностными машинами Тьюринга с двусторонней ошибкой за время $poly(\frac{n}{\delta})$ на всех входах длины n за исключением множества вероятности δ . Поскольку сведения детерминированные, существование полиномиального в среднем (эвристического) детерминированного алгоритма для построенной задачи будет означать, что **AvgP** = **AvgBPP** (**HeurP** = **HeurBPP**).

Стоит отметить, что хотя легко построить полную promise-задачу в классе **promise-BPP** [Mil01], неизвестно, содержит ли класс **BPP** полные языки.

Также в работе сравниваются вышеперечисленные классы с их классическими аналогами и доказывается, что включения строгие.

1 Введение

Существование полных задач и теоремы об иерархии по времени (и памяти) являются основными структурными свойствами классов сложности. Классы сложности обычно определяются при помощи моделей вычислений. Например, класс **P** определяется полиномиальными по времени детерминированными машинами Тьюринга, **NP** — недетерминированными, а **BPP** — вероятностными машинами с ограниченной двусторонней ошибкой. Теорема об иерархии по времени утверждает, что данная модель вычислений может решить больше задач за большее время. Полная задача — это “самая сложная” задача в классе, все остальные задачи сводятся к ней.

И доказательство иерархий, и построение полных задач обычно требует эффективного перечисления корректных машин в соответствующей модели вычислений. Неизвестно, есть ли иерархия по времени в классе **BPP**, и есть ли в нем полные задачи относительно детерминированных сведений. Основное препятствие — это отсутствие эффективного перечисления вероятностных машин Тьюринга с ограниченной двусторонней ошибкой. Барак показал в [Bar02], что существование полной задачи в классе **BPP** влечет теорему о иерархии по времени для класса **BPP**. Однако существует такой оракул A , что в \mathbf{BPP}^A нет полных задач [HN86]. Заметим, что если $\mathbf{P} = \mathbf{BPP}$, то **BPP** содержит полную задачу, так как в **P** есть полные задачи. Лучший известный результат в области иерархий по времени суперполиномиальный: $\mathbf{BPTIME}[n^{\log n}] \subsetneq \mathbf{BPTIME}[2^{n^\epsilon}]$ [KV87], однако, мы не можем даже показать, что

*Санкт-Петербургское отделение Математического института им. В.А. Стеклова РАН. E-mail: dmitrits@pdmi.ras.ru.

$\mathbf{BPTIME}[n] \subsetneq \mathbf{BPTIME}[n^{100 \log n}]$. Похожие результаты о вероятностных классах сложности включают иерархии для классов с 1 битом подсказки, зависящей только от длины входа: $\mathbf{BPP}/1, \mathbf{ZPP}/1, \mathbf{MA}/1$.

Эвристические алгоритмы могут давать неверный ответ на маленькой доле входов; мы предполагаем, что задано некоторое распределение на входах. Иерархия по времени для класса $\mathbf{Heur}_{\frac{1}{n^c}} \mathbf{BPP}$ (с равномерным распределением) была доказана в работах [FS04, Per07]. Полная криптосистема была построена с использованием похожих идей в [HKN⁺05] (см. также [GHP06]). Такая криптосистема возможна, когда декодирующий алгоритм может ошибаться с некоторой маленькой вероятностью.

Класс $\mathbf{HeurBPP}$ [BT06, Imp95] состоит из языков, решаемых на вероятностных машинах Тьюринга ограниченными по времени $\text{poly}(\frac{n}{\delta})$ на входах длины n (кроме множества вероятности δ , когда δ дано алгоритму на вход). Доля неправильных ответов может быть понижена увеличением времени работы. Рассмотрение класса $\mathbf{HeurBPP}$ было мотивировано классом \mathbf{AvgBPP} [BT06, Imp95], который представляет собой класс задач, решаемых за полиномиальное в среднем время вероятностными алгоритмами с ограниченной ошибкой. Основное отличие между $\mathbf{HeurBPP}$ и \mathbf{AvgBPP} в том, что $\mathbf{HeurBPP}$ -алгоритмы могут давать неверные ответы, а \mathbf{AvgBPP} -алгоритмы обязаны явно отвечать “не знаю”. В этой работе мы ограничиваемся рассмотрением только полиномиально моделируемых ($\mathbf{PSamplable}$) распределений.

Основным результатом работы является конструкция полной распределенной задачи с полиномиально моделируемыми распределениями в классах \mathbf{AvgBPP} и $\mathbf{HeurBPP}$. Из нашей конструкции следует, что если эта задача содержится в \mathbf{AvgP} (и даже $\mathbf{Avg}_{\frac{1}{n^c}} \mathbf{P}$), то $\mathbf{AvgP} = \mathbf{AvgBPP}$ (и аналогичное утверждение про $\mathbf{HeurBPP}$).

То, что мы рассматриваем полиномиально моделируемые распределения важно для нашей конструкции, и доказательство не работает для более простых распределений (например, полиномиально вычислимых и просто равномерных). Основная проблема с равномерными распределениями следующая: сведение требует обычно удлинения размера входа, что экспоненциально уменьшает вероятность и нарушает условие доминирования.

Кроме того, мы сравниваем классы $\mathbf{AvgP}, \mathbf{AvgBPP}, \mathbf{HeurP}, \mathbf{HeurBPP}$ с классами сложности в наихудшем случае и показываем:

- $\mathbf{P} \subsetneq \mathbf{AvgP} \subseteq \mathbf{HeurP} \subsetneq \mathbf{EXP}$;
- $\mathbf{BPP} \subsetneq \mathbf{AvgBPP} \subseteq \mathbf{HeurBPP} \subsetneq \mathbf{BPEXP}$.

Организация работы. В разделе 2 строго определяются используемые понятия. В разделе 3 мы сравниваем классы сложности в среднем и наихудшем случае, в разделе 4 мы строим полные задачи в классах \mathbf{AvgBPP} и $\mathbf{HeurBPP}$.

2 Предварительные сведения

Мы ограничимся рассмотрением алфавита из двух символов и будем обозначать множество слов в нем через $\{0, 1\}^*$. Языком мы называем любое подмножество слов из $\{0, 1\}^*$. Мы будем отождествлять язык и характеристическую функцию языка: $x \in L \iff L(x) = 1$.

Напомним, что класс сложности \mathbf{P} состоит из языков L , для которых существует такая полиномиальная по времени детерминированная машина Тьюринга M , что $\forall x L(x) = M(x)$. Класс сложности \mathbf{BPP} состоит из языков L , для которых существует такая полиномиальная по времени вероятностная машина Тьюринга M , что $\forall x \Pr\{M(x) = L(x)\} \geq \frac{3}{4}$. Аналогично

заменой ограничений по времени с полиномиального на экспоненциальный ($2^{n^{O(1)}}$) получаются определения классов **EXP** и **ВРЕXP**.

В теории сложности в среднем случае вместе с языком мы будем рассматривать распределение на его входах.

Определение 2.1. Ансамблем распределений называется семейство $D = \{D_n\}_{n=1}^{\infty}$, где $D_n: \{0, 1\}^n \rightarrow \mathbb{R}_+$ — распределение входов длины n (т.е., $\sum_{a \in \{0, 1\}^n} D_n(a) = 1$).

Определение 2.2. Распределенной задачей называется пара (L, D) , где $L \subset \{0, 1\}^*$ — язык, а D — ансамбль распределений.

Мы ограничимся рассмотрением только полиномиально моделируемых распределений:

Определение 2.3. Распределение D называется полиномиально моделируемым (PSamplable), если существует такой вероятностный алгоритм (сэмплер) S , что на входе 1^n его выходы распределены согласно D_n . Мы будем обозначать **PSamp** множество всех полиномиально моделируемых распределений.

Равномерное распределение будем обозначать U . Очевидно, что $U \in \mathbf{PSamp}$.

2.1 Классы полиномиальных в среднем алгоритмов

Мы будем считать, что есть специальный символ \perp , который алгоритм может выдать в качестве ответа “не знаю”.

Определение 2.4 ([BT06, определение 2.8]). **AvgP** — это класс распределенных задач (L, D) , для которых существует алгоритм с двумя параметрами (x, δ) , такой что

- время работы A ограничено полиномом относительно $\frac{|x|}{\delta}$;
- для всех x , для которых $D(x) > 0$, выполняется $A(x, \delta) \in \{L(x), \perp\}$;
- для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{A(x) = \perp\} < \delta$.

Определение 2.5 ([BT06, определение 2.13]). Распределенная задача (L, D) содержится в классе **AvgBPP**, если существует такой алгоритм A с двумя параметрами (x, δ) , что

- время работы A ограничено полиномом относительно $\frac{|x|}{\delta}$;
- для всех x для которых $D(x) > 0$ выполняется $\Pr\{A(x, \delta) \notin \{L(x), \perp\}\} < \frac{1}{4}$;
- для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{\Pr\{A(x, \delta) = \perp\} \geq \frac{1}{4}\} < \delta$.

В определениях 2.4 и 2.5 можно было долю входов, на которой алгоритм может выдавать ответ \perp , за счет увеличения времени работы. Можно определить класс без возможности понижать долю входов, на которой задача не решается:

Определение 2.6 ([BT06, определение 2.9]). Для функции $\delta(n)$ определим класс **Avg $_{\delta(n)}$ P**. Распределенная задача (L, D) содержится в классе **Avg $_{\delta(n)}$ P**, если существует такой алгоритм A , что

- время работы A ограничено полиномом;
- для всех x , для которых $D(x) > 0$, выполняется $A(x) \in \{L(x), \perp\}$;
- для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{A(x) = \perp\} < \delta(n)$.

Аналогично определяется и класс **Avg $_{\delta(n)}$ BPP**.

2.2 Классы эвристических полиномиальных в среднем алгоритмов

Эвристические алгоритмы могут давать неверный ответ (вместо явного ответа \perp) на маленькой доле входов.

Определение 2.7 ([BT06, определение 2.10]). Распределенная задача (L, D) лежит в классе **HeurP**, если существует детерминированный алгоритм $A(x, \delta)$,

- полиномиальный по времени относительно $\frac{|x|}{\delta}$;
- такой, что для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{A(x, \delta) \neq L(x)\} < \delta$.

Определение 2.8 ([BT06, определение 2.15]). Распределенная задача (L, D) лежит в классе **HeurBPP**, если существует вероятностный алгоритм $\mathcal{A}(x, \delta)$,

- полиномиальный по времени относительно $\frac{|x|}{\delta}$;
- такой, что для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{\Pr\{\mathcal{A}(x, \delta) \neq L(x)\} \geq \frac{1}{4}\} < \delta$.

Определение 2.9 ([BT06, определение 2.11]). Распределенная задача (L, D) лежит в классе **Heur $_{\delta(n)}$ P**, если существует такой детерминированный полиномиальный по времени алгоритм $A(x)$, что для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{A(x, \delta) \neq L(x)\} < \delta(n)$.

Замечание 2.1. Заметим, что **Heur $_{\frac{1}{n^c}}$ P** \subseteq **HeurP** (и **Avg $_{\frac{1}{n^c}}$ P** \subseteq **AvgP**).

2.3 Сведения

Для построения полных задач нам понадобятся детерминированные сведения для распределенных задач. Сведения в случае эвристических и неэвристических алгоритмов будут немного отличаться.

Определение 2.10 (ср. [BDCGL92]). Распределенная задача (L, D) сводится к задаче (L', D') , если существует такой алгоритм с оракулом $T^{L'}(x, \delta)$, что выполняются следующие свойства:

1. (Эффективность) Время работы $T^{L'}(x, \delta)$ полиномиально относительно $\frac{|x|}{\delta}$.
2. (Корректность) Для всех таких x , что $D(x) > 0$, $T^{L'}(x, \delta) \in \{L(x), \perp\}$. Для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{T^{L'}(x, \delta) = \perp\} < \delta$.
3. (Доминирование) Существует такой полином $p(n)$, что для всех n и δ $\sum_{x \in D_n} Ask_{T, \delta}(x, y) D_n(x) \leq p(\frac{n}{\delta}) D'(y)$, где $Ask_{T, \delta}(x, y) = 1$ если $x \notin E_n$ и $T^{L'}(x, \delta)$ запрашивает оракул y , $Ask_{T, \delta}(x, y) = 0$ иначе, где $E_n \subseteq \{0, 1\}^n$ — некоторое подмножество маленького размера: $D_n(E_n) \leq \delta$.

Будем говорить, что распределенная задача (L, D) *эвристически* сводится к (L', D') , если условие корректности формулируется следующим образом: $\Pr_{x \leftarrow D_n} \{T^{L'}(x, \delta) \neq L(x)\} < \delta$.

Следующие леммы показывают, что такие определения сведений действительно имеют право на существование:

Лемма 2.1. (1) Если (L, D) сводится к (L', D') и $(L', D') \in \mathbf{AvgP}$, то $(L, D) \in \mathbf{AvgP}$.

(2) Если (L, D) эвристически сводится к (L', D') и $(L', D') \in \mathbf{HeurP}$, то $(L, D) \in \mathbf{HeurP}$

Доказательство. (1) Пусть (L', D') решается алгоритмом $A'(x, \delta)$ в \mathbf{AvgP} и $T^{L'}(x, \delta)$ — сведение задачи (L, D) к (L', D') . Пусть время работы $A'(x, \delta)$ ограничено полиномом $q(\frac{|x|}{\delta})$, а количество длин запросов $T^{L'}(x, \delta)$ к оракулу ограничено полиномом $f(\frac{|x|}{\delta})$, пусть длины запросов для входов длины n : $k_1, k_2, \dots, k_{f(\frac{n}{\delta})}$. Мы определяем алгоритм $A(x, \delta)$, который запускает $T^{L'}(x, \frac{\delta}{3})$ и моделирует $A'(y, \epsilon(x, y))$ вместо запросов y к оракулу, где $\epsilon(n) = \frac{\delta}{3p(\frac{n}{\delta})f(\frac{n}{\delta})}$. Если оракул отвечает \perp , то и $A(x, \delta)$ отвечает \perp . Вероятность ответа \perp получившегося алгоритма можно оценить так:

$$\begin{aligned}
& \Pr_{x \leftarrow D_n} \{A(x, \delta) = \perp\} \leq \\
& \Pr_{x \leftarrow D_n} \{T^{L'}(x, \frac{\delta}{3}) = \perp\} + D_n(E_n) + \sum_{x \in \{0,1\}^n} \sum_{\substack{y \in \{0,1\}^* \\ A'(y, \epsilon(n)) = \perp}} Ask_{T, \delta}(x, y) D_n(x) \leq \\
& \frac{\delta}{3} + \frac{\delta}{3} + \sum_{x \in \{0,1\}^n} \sum_{i=1}^{f(\frac{n}{\delta})} \sum_{\substack{y \in \{0,1\}^{k_i} \\ A'(y, \epsilon(n)) = \perp}} Ask_{T, \delta}(x, y) D_n(x) \stackrel{\text{(Доминирование)}}{\leq} \\
& \frac{\delta}{2} + \sum_{i=1}^{f(\frac{n}{\delta})} \sum_{\substack{y \in \{0,1\}^{k_i} \\ A'(y, \epsilon(n)) = \perp}} p(\frac{n}{\delta}) D'(y) = \frac{2\delta}{3} + \sum_{i=1}^{f(\frac{n}{\delta})} p(\frac{n}{\delta}) \Pr_{y \leftarrow D'_{k_i}} \{A'(y, \epsilon(n)) = \perp\} < \\
& \frac{2\delta}{3} + \sum_{i=1}^{f(\frac{n}{\delta})} p(\frac{n}{\delta}) \epsilon(n) = \frac{2\delta}{3} + f(\frac{n}{\delta}) \frac{\delta}{3f(\frac{n}{\delta})} = \delta.
\end{aligned}$$

(2) Доказательство аналогично пункту (1). \square

Следствие 2.1 (из доказательства леммы 2.1). Пусть (L, D) (эвристически) сводится к (L', D') с помощью сведения $T^{L'}(x, \delta)$, количество длин запросов $T^{L'}(x, \delta)$ к оракулу ограничено полиномом $f(\frac{|x|}{\delta})$, $p(\frac{|x|}{\delta})$ — это полином из условия доминирования. Все запросы y к оракулу удовлетворяют неравенству: $|y| \geq \lceil (\frac{1}{\epsilon(|x|)})^{\frac{1}{c}} \rceil$, где $\epsilon(n) = \frac{\delta}{3p(\frac{n}{\delta})f(\frac{n}{\delta})}$. (1) Если $(L', D') \in \mathbf{Avg}_{\frac{1}{n^c}} \mathbf{P}$, то $(L, D) \in \mathbf{AvgP}$. (2) Если $(L', D') \in \mathbf{Heur}_{\frac{1}{n^c}} \mathbf{P}$, то $(L, D) \in \mathbf{HeurP}$.

Доказательство. Доказательство отличается от доказательства леммы 2.1 тем, что задача (L', D') решается алгоритмом $A'(y)$. Для всех запросов y , которые делает $T^{L'}(x, \delta)$, выполняется неравенство $\Pr_{y \in D'_{|y|}} \{A'(y) = \perp\} < \frac{1}{|y|^c} \leq \epsilon(|x|)$. \square

2.4 Понижение констант в AvgVPP

Покажем, что константа $\frac{1}{4}$ в определении 2.5 может быть экспоненциально понижена.

Предложение 2.1 (оценка Чернова-Хоефдинга). Для независимых и одинаково распределенных случайных величин X_1, X_2, \dots, X_N , таких что $X_i \in [0, 1]$ и $E[X_i] = \mu$, выполняется $\Pr\{|\frac{\sum_{i=1}^N X_i}{N} - \mu| \geq \epsilon\} \leq 2e^{-2\epsilon^2 n}$.

Лемма 2.2 ([BT06]). Для того, чтобы распределенная задача (L, D) содержалась в классе \mathbf{AvgVPP} необходимо и достаточно, чтобы существовал такой алгоритм B с двумя параметрами (x, δ) , что

- время работы B ограничено полиномом относительно $\frac{|x|}{\delta}$;
- для всех x , для которых $D(x) > 0$, выполняется $\Pr\{B(x) \notin \{L(x), \perp\}\} \leq 2^{-\Omega(n)}$;
- для всех n выполняется $\Pr_{x \leftarrow D_n}\{\Pr\{B(x, \delta) = \perp\} < 2^{-\Omega(n)}\} \geq 1 - \delta$.

Доказательство. Достаточность очевидна. Докажем необходимость.

Пусть (L, D) содержится в **AvgBPP** и решается алгоритмом $A(x, \delta)$ согласно определению 2.5. Опишем алгоритм B следующим образом: повторим алгоритм $A(x, \delta)$ $n = |x|$ раз, если хотя бы $\frac{n}{3}$ ответов равняются \perp , то выдать \perp . Если менее $\frac{n}{3}$ ответов равняются \perp , то выдать наиболее часто встречаемый ответ. Разобьем все строки длины n на три множества: $X_1 = \{x \in \{0, 1\}^n \mid \Pr\{A(x, \delta) = \perp\} < \frac{1}{4}\}$, $X_2 = \{x \in \{0, 1\}^n \mid \frac{1}{4} \leq \Pr\{A(x, \delta) = \perp\} \leq \frac{1}{3} + \frac{1}{10}\}$ и $X_3 = \{x \in \{0, 1\}^n \mid \Pr\{A(x, \delta) = \perp\} > \frac{1}{3} + \frac{1}{10}\}$.

Из оценки Чернова следует, что если $x \in X_1$, то с вероятностью $1 - 2^{-\Omega(n)}$ менее $\frac{1}{3}$ ответов будут совпадать с \perp . В этом случае $\Pr\{B(x, \delta) = L(x)\} \geq 1 - 2^{-\Omega(n)}$. Если $x \in X_3$, то $\Pr\{B(x, \delta) = \perp\} \geq 1 - 2^{-\Omega(n)}$. Если $x \in X_2$, то $\Pr\{B(x, \delta) = 1 - L(x)\} \leq 1 - 2^{-\Omega(n)}$. Из определения 2.5 следует, что $D(X_2 \cup X_3) < \delta$, а при $x \in X_1$ выполняется $\Pr\{B(x, \delta) = L(x)\} \geq 1 - 2^{-\Omega(n)}$. Значит, $\Pr_{x \leftarrow D_n}\{\Pr\{B(x, \delta) = \perp\} < 2^{-\Omega(n)}\} \geq 1 - \delta$. □

3 Сложность в среднем и в наихудшем случае

Легко показать, что **AvgP** \subseteq **HeurP**. Действительно, достаточно модифицировать алгоритм для **AvgP** следующим образом: заменить ответы \perp на 0. Является ли это включение строгим — открытый вопрос [Imp95].

Аналогично с помощью леммы 2.2 получаем **AvgBPP** \subseteq **HeurBPP**.

Замечание 3.1. Если мы к классическому классу сложности добавляем распределение на входах, то имеется в виду, что задача должна решаться в рамках класса на всех входах, вероятность которых положительна.

Теорема 3.1. Выполняются следующие соотношения:

1. $(\mathbf{P}, U) \subsetneq (\mathbf{AvgP}, U) \subseteq (\mathbf{HeurP}, U)$;
2. $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{EXP}, \mathbf{PSamp})$;
3. Существует такой язык $L_{EXP} \in \mathbf{EXP}$, что для любого распределения $D \in \mathbf{PSamp}$ задача (L, D) не содержится в классе $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. 1. Перечислим все детерминированные машины Тьюринга, работающие время $O(2^n)$: M_i (для этого достаточно перечислять пары (M, c) , где M — машина Тьюринга, которую останавливают через $c2^n$ шагов, $c \in \mathbb{N}$). Рассмотрим язык $L_P = \{0^i \mid M_i(0^i) = 0\}$. Пусть язык L_P распознается полиномиальной по времени машиной Тьюринга, она имеет номер в списке M_k . Пусть $0^k \in L_P$, тогда $M_k(0^k) = 1$, так как M_k распознает L_P , с другой стороны по определению L_P должно быть $M_k(0^k) = 0$, противоречие. Пусть $0^k \notin L_P$, тогда поскольку M_k распознает язык L_P имеем $M_k(0^k) = 0$, а это означает, что $0^k \in L_P$, противоречие. Значит, $(L_P, U) \notin (\mathbf{P}, U)$.

Покажем, что $(L_P, U) \in \mathbf{AvgP}$. Алгоритм $A(x, \delta)$ при $x \neq 0^n$ выдает 0. При $x = 0^n$ и $\delta > \frac{1}{2^n}$ выдает \perp , при $\delta \leq \frac{1}{2^n}$, моделирует машину M_n на входе 0^n и обращает ее результат. Время

работы алгоритма $A(x, \delta)$ ограничено числом $O(\frac{x}{\delta^2})$ (при $\delta \leq 2^{-n}$, алгоритм $A(x, \delta)$ может работать 2^{2n} шагов).

2. Пусть задача $(L, D) \in (\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp})$ распознается алгоритмом $A(x, \delta)$, распределение D генерируется сэмплером S , время работы которого ограничено полиномом $q(n)$. Заметим, что минимальная положительная вероятность входа длины n согласно распределению D не меньше, чем $2^{-q(n)}$. Тогда алгоритм $A(x, \frac{1}{2^{q(|x|)+1}})$ работает экспоненциальное от $|x|$ время и безошибочно распознает L на входах, вероятность которых согласно D положительна.

3. Снова рассмотрим перечисление всех корректных машин, работающих время $O(2^n)$: M_i . И язык $L_{EXP} = \{x | M_{|x|}(x) = 0\}$. Этот язык распознается в \mathbf{EXP} простым моделированием. Пусть этот язык с каким-то распределением D распознается в \mathbf{HeurP} с помощью алгоритма $A(x, \delta)$. Подставим в этот алгоритм $\delta = \frac{1}{10}$. Пусть u получившегося алгоритма номер в нашем перечислении k . Тогда на входах длины k $A(x, \frac{1}{10})$ не дает ни одного правильного ответа, а должен давать правильные ответы на множестве входов вероятности хотя бы 0.9. Противоречие. \square

Теперь докажем аналогичную теорему для вероятностных классов:

Теорема 3.2. Выполняются следующие соотношения

1. $(\mathbf{BPP}, U) \subsetneq (\mathbf{AvgBPP}, U) \subseteq (\mathbf{HeurBPP}, U)$;
2. $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{BPExp}, \mathbf{PSamp})$;
3. Существует язык $L \in \mathbf{BPExp}$, что для любого распределения $D \in \mathbf{PSamp}$ задача (L, D) не содержится в классе $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. 1. Чтобы доказать $(\mathbf{BPP}, U) \subsetneq (\mathbf{AvgBPP}, U)$, достаточно показать, что существует унарный язык (унарный язык — это подмножество $\{0\}^*$), который различает классы \mathbf{BPP} и $\mathbf{BPTIME}[2^n]$. Приставка $\mathbf{u-}$ к классу означает, что в классе оставили только унарные языки. Доказательство будет напоминать доказательство $\mathbf{BPP} \neq \mathbf{BPTIME}[2^n]$ ¹ из [KV87]. Предположим, что $\mathbf{u-BPP} = \mathbf{u-BPTIME}[2^n]$, тогда $\mathbf{u-BPP} = \mathbf{u-BPTIME}[n^{\log n}] = \mathbf{u-BPTIME}[2^n]$.

Лемма 3.1 (ср. [KV87, лемма 3]). Пусть функции $f(n), g(n), h(n)$ — конструктивные по времени², $f(n), g(n) \geq \log n$, $h(n) \geq n$ — строго возрастающая функция. Тогда $\mathbf{u-BPTIME}[f(n)] \subseteq \mathbf{u-BPTIME}[g(n)]$ влечет $\mathbf{u-BPTIME}[f(h(n))] \subseteq \mathbf{u-BPTIME}[g(h(n))]$

Доказательство. Пусть язык A распознается за время $f(h(n))$ алгоритмом M , припишем к каждому входу паддинг длины $h(n) - n$: $A^{pad} = \{x0^{h(|x|)-|x|} | x \in A\}$. Язык A^{pad} можно распознать за время $O(f(n))$ так: по входу y двоичным поиском найти такой x , что $y = x0^{h(|x|)-|x|}$ (за время $O(\log |y|)$). После этого применить к x алгоритм M , время его работы $O(f(|y|))$. Значит, язык A^{pad} можно распознать за время $O(g(|y|))$, а значит язык A можно распознать за время $O(g(h(n)))$. \square

Итак, допустим, что $\mathbf{u-BPTIME}[n^{\log n}] = \mathbf{u-BPTIME}[2^n]$, напишем следующую цепочку включений:

¹Мы используем обозначения $\mathbf{DTime}[f(n)]$ для класса языков, распознаваемых за время $O(f(n))$ на детерминированных машинах Тьюринга, а $\mathbf{BPTIME}[f(n)]$ на вероятностных машинах Тьюринга с двусторонней ограниченной ошибкой.

² $f(n)$ конструктивна по времени, если значение $f(n)$ может быть вычислено за $O(f(n))$.

$$\begin{aligned}
\mathbf{u-DTime}[2^{n^{2 \log n}}] &\subseteq \mathbf{u-BPTime}[2^{n^{2 \log n}}] \stackrel{\text{ЛЕММА 3.1}}{\subseteq} \\
&\mathbf{u-BPTime}[(n^{2 \log n})^{\log(n^{2 \log n})}] \subseteq \mathbf{u-BPTime}[2^n] \subseteq \\
&\mathbf{u-BPTime}[n^{\log n}] \subseteq \mathbf{u-DTime}[2^{n^{\log n}}]
\end{aligned}$$

Для получения противоречия достаточно показать, что $\mathbf{u-DTime}[2^{n^{\log n}}] \subsetneq \mathbf{u-DTime}[2^{n^{2 \log n}}]$. Перечислим все детерминированные машины Тьюринга, работающие время $O(2^{n^{\log n}})$: пусть i -ая машина в этом перечислении — это M_i . Тогда язык $L_{BPP} = \{0^i \mid M_i(0^i) = 0\}$ разделяет $\mathbf{u-DTime}[2^{n^{2 \log n}}]$ и $\mathbf{u-DTime}[2^{n^{\log n}}]$. Кроме того, можно сделать вывод, что либо L_{BPP} , либо его версия с паддингом разделяет $\mathbf{u-BPTime}[n^{\log n}]$ и $\mathbf{u-BPTime}[2^n]$.

2. Включение $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{BPExp}, \mathbf{PSamp})$ доказывается аналогично детерминированному случаю (см. пункт 2 теоремы 3.1).

3. Пусть L' — унарный язык, который разделяет $\mathbf{u-BPTime}[n^{\log n}]$ и $\mathbf{u-BPTime}[2^n]$. Определим язык $L = \{x \mid 0^{|x|} \in L'\}$. Поскольку $L \in \mathbf{BPTime}[2^n]$, то и $L' \in \mathbf{BPTime}[2^n]$. Пусть $(L, D) \in \mathbf{HeurBPP}$ для некоторого полиномиально моделируемого распределения D . Пусть (L, D) решается с помощью алгоритма $A(x, \delta)$ и распределение D моделируется сэмплером S . Для получения противоречия покажем, что $L' \in \mathbf{BPP}$. Действительно, рассмотрим такой алгоритм, распознающий L' . Если $x \neq 0^n$, то отвергнуть. В противном случае запустить $S(1^n)$ (результат обозначим за y), к результату применить $A(y, \frac{1}{10})$. Вероятность ошибки данного алгоритма складывается из вероятности попасть в долю $\frac{1}{10}$, где алгоритм A может работать некорректно и из собственной ошибки $\frac{1}{4}$ алгоритма $A(y, \frac{1}{10})$. Итого, ошибка не превосходит $\frac{1}{4} + \frac{1}{10}$. Т.е., $L' \in \mathbf{BPP}$, противоречие. \square

Отметим, что классы \mathbf{AvgP} , \mathbf{HeurP} , \mathbf{AvgBPP} и $\mathbf{HeurBPP}$ не инвариантны относительно смены распределения. В теоремах 3.1 и 3.2 мы построили унарные языки с равномерным распределением, разделяющие \mathbf{P} и \mathbf{AvgP} и \mathbf{BPP} и \mathbf{AvgBPP} . Но если мы сосредоточим все распределение на входах вида 0^n , то соответствующие задачи не будут решаться в классах \mathbf{AvgP} (\mathbf{HeurP}) и \mathbf{AvgBPP} ($\mathbf{HeurBPP}$).

4 Полная задача

В теории сложности в среднем случае имеет значение кодирование, в частности мы будем использовать, что вход алгоритма — это кортеж, состоящий из нескольких элементов. Чтобы понизить вероятность строки лишь полиномиально, мы можем использовать только логарифмическое число вспомогательных битов. Опишем, как мы будем кодировать кортежи:

Замечание 4.1. Пусть x и y — две битовые строки. Будем кодировать пару (x, y) как $0^{\lceil \log |x| \rceil} 1 |x|_2 xy$, где $|x|_2$ — длина строки x , записанная в двоичной системе счисления. Легко видеть, что $|(x, y)| = |x| + |y| + 2 \lceil \log |x| \rceil + 1$. Тогда m -местный кортеж $z = (x_1, x_2, \dots, x_m)$ можно закодировать так: $(x_1, (x_2, (x_3, \dots (x_{m-1}, x_m) \dots))$. В этом случае: $|z| = \sum_{i=1}^m |x_i| + 2 \sum_{i=1}^{m-1} \lceil \log |x_i| \rceil + m - 1 < \sum_{i=1}^m |x_i| + 2(m-1) \lceil \log(|z| - |x_m|) \rceil + m - 1$.

Мы будем несколько раз применять оценку Чернова (предложение 2.1), для этих целей зафиксируем такое число N_0 , что $2e^{-\frac{N_0}{1000}} < 0.001$. Каждый раз, когда мы будем применять оценку Чернова, количество случайных величин будет не менее N_0 .

Мы построим задачу (C, R) , где C — язык, а R — полиномиально моделируемое распределение. Язык C мы зададим с помощью алгоритма $\mathcal{A}(x, \delta)$, а распределение R — с помощью сэмплера \mathcal{R} . Мы покажем, что задача распределенная задача (C, R) лежит в классе **AvgBPP** (а значит, и в **HeurBPP**) и что задача (C, R) полная в классе **AvgBPP** (точно так же (даже технически проще) доказывается, что задача (C, R) полна в классе **HeurBPP** относительно эвристических сведений).

Рассмотрим вспомогательный алгоритм \mathcal{B} :

Алгоритм 4.1. Алгоритм $\mathcal{B}(x, \delta)$:

1. Проверить, что вход — это строка вида $(M, x, 1^m, b)$, где $m > x + N_0$, $b \in \{0, 1\}$. Если нет, то отвергнуть. (Здесь M — это запись машины Тьюринга, x — вход машины Тьюринга, m — количество шагов, которое разрешается сделать машине, b — ответ, который будет выдаваться вместо ответа \perp машины M .)
2.
 - Если $\delta > \frac{1}{2^m}$, то запустить машину M на m шагов $200m^2$ раз. Если хотя бы один из ответов $\{0, 1\}$ встречается хотя бы в 80% случаев, то выдать этот ответ, иначе выдать \perp .
 - Если $\delta \leq \frac{1}{2^m}$, то перебрать все последовательности случайных чисел, если хотя бы $\frac{1}{4}$ ответов равняется \perp , то выдать b , в противном случае выдать наиболее частый ответ из $\{0, 1\}$.
3. Выдать \perp .

Заметим, что алгоритм $\mathcal{B}(x, \frac{1}{2^{|x|}})$ работает детерминировано и распознает некий язык B .

Определим на основе алгоритма \mathcal{B} алгоритм \mathcal{A} , алгоритм \mathcal{A} применяет алгоритм \mathcal{B} к части входных данных, а остальные входные данные игнорирует:

Алгоритм 4.2. Алгоритм $\mathcal{A}(x, \delta)$:

1. Проверить, что вход — это строка вида $(M, x, 1^m, b, S, 1^s)$, где $b \in \{0, 1\}$. Если нет, то отвергнуть.
2. Выдать результат работы $\mathcal{B}((M, x, 1^m, b), \delta)$.

Поскольку алгоритм $\mathcal{B}(x, \frac{1}{2^{|x|}})$ работает детерминированно, то и $\mathcal{A}(x, \frac{1}{2^n})$ работает детерминировано и распознает некоторый язык; это будет язык C , для которого мы подберем распределение, чтобы получившаяся задача была полна в классе **AvgBPP**. Неформально говоря, если машина M принимает строку x за m шагов, то язык C содержит строку $(M, x, 1^m, b, S, 1^s)$ для всех $b \in \{0, 1, S$ и s , если M выдает \perp на входе x за m шагов, то одна из строк $(M, x, 1^m, 0, S, 1^s)$ и $(M, x, 1^m, 1, S, 1^s)$ содержится в языке, другая нет. Если M некорректно ведет себя на входе x , то результат может быть любой, но вероятность таких входов будет мала за счет правильного выбора распределения R .

Следующая лемма показывает, какому свойству достаточно удовлетворять распределению H , чтобы распределенная задача (C, H) решалась алгоритмом $\mathcal{A}(x, \delta)$ в **AvgBPP**.

Лемма 4.1. Пусть распределение H обладает таким свойством: для каждой машины Тьюринга M , если вероятность наиболее частого из $\{0, 1\}$ ответа M на x за не более, чем m шагов не превосходит 0.85 , то $H(M, x, 1^m, b, S, 1^s) \leq 2e^{-n^2}$, где $n = |(M, x, 1^m, b, S, 1^s)|$. Тогда $(C, H) \in \mathbf{AvgBPP}$.

Доказательство. • Если $\delta > \frac{1}{2^m}$, то время работы алгоритма \mathcal{A} ограничено $O(n^4)$. Если $\delta \leq \frac{1}{2^m}$, то время работы ограничено $O(\frac{n}{\delta^2})$.

- Пусть $\delta > \frac{1}{2^m}$ (иначе алгоритм ведет себя детерминировано и все время выдает правильный ответ). Тогда в случае, когда вероятность наиболее частого ответа из $\{0, 1\}$ машины M на входе x за не более, чем m шагов не больше, чем 0.75, то из оценки Чернова $\Pr\{\mathcal{A}((M, x, 1^m, b, S, 1^s), \delta) = \perp\} \geq 0.99$. Если же вероятность наиболее частого ответа из $\{0, 1\}$ более, чем 0.75, то этот ответ и есть $C(M, x, 1^m, b, S, 1^s)$. В этом случае $\Pr\{\mathcal{A}((M, x, 1^m, b, S, 1^s), \delta) = 1 - C(M, x, 1^m, b, S, 1^s)\} < 0.01$.
- Пусть $\delta > \frac{1}{2^m}$ (иначе алгоритм ведет себя детерминировано и не выдает \perp). Заметим, что если вероятность самого частого ответа (из $\{0, 1\}$) машины M на x за m шагов не более 0.85, то по условию леммы вероятность такого входа не более $2e^{-n^2}$. Суммарная вероятность таких входов не больше $e^{-n^2}2^{n+1} \leq 2^{-n} < \delta$ (при $n > N_0$). В противном случае из оценки Чернова $\Pr\{\mathcal{A}((M, x, 1^m, b, S, 1^s), \delta) = \perp\} < 0.01$.

□

Определим распределение R с помощью сэмплера \mathcal{R} (это распределение будет участвовать в определении полной задачи).

Алгоритм 4.3. Сэмплер $\mathcal{R}(1^n)$:

1. Сгенерировать строку длины n . Если она не имеет вид (M, y, r, b, S, σ) , где $b \in \{0, 1\}$, то выдать сгенерированную строку.
2. Запустить сэмплер S на входе $1^{|y|}$ на $|\sigma|$ шагов. Результат обозначим за x .
3. Запустить машину M на $|r|$ шагов $200n^2$ раз. Если каждый из ответов $\{0, 1\}$ встречается менее, чем в 90% случаев, то выдать 1^n . (Отметим, что по замечанию 4.1 строка 1^n не кодирует кортеж.)
4. Выдать $(M, x, 1^{|r|}, b, S, 1^{|\sigma|})$.

Лемма 4.2. Пусть сэмплер S соответствует распределению D . Пусть $z = (M, x, 1^m, b, S, 1^s)$, $n = |z|$. (1) Если машина M на входе x за m шагов выдает один из ответов $\{0, 1\}$ с вероятностью хотя бы 0.95, то $R(z) \geq (1 - 2e^{-n^2})D(x)2^{-10 \log(n-s)-5} \cdot 2^{-|M|-|S|}$. (2) Если машина M на входе x за m шагов выдает все ответы с вероятностью не более 0.85, то $R(z) \leq 2e^{-n^2}$.

Доказательство. (1) С вероятностью хотя бы $2^{-10 \log(n-|\sigma|)-5} \cdot 2^{-|M|-|S|}$ сэмплер \mathcal{R} на 1-ом шаге сгенерирует строку (M, y, r, b, S, σ) с $|y| = |x|$, $|r| = m$, $|\sigma| = s$, $b \in \{0, 1\}$. (Из-за кодирования кортежей по замечанию 4.1 не более, чем $10 \log(n - |\sigma|) - 5$ битов уйдет на фиксацию размеров элементов кортежей). С вероятностью $D(x)$ на шаге 2 работы сэмплера \mathcal{R} сэмплер S выдаст x . Из оценки Чернова получаем, что на шаге 3 сэмплер \mathcal{R} пройдет тест с вероятностью хотя бы $(1 - 2e^{-n^2})$.

(2) Из оценки Чернова тест на шаге 3 сэмплера \mathcal{R} будет пройден с вероятностью не более $2e^{-n^2}$. □

Пункт (1) леммы 4.2 утверждает, что построенное распределение R удовлетворяет достаточному условию из леммы 4.1.

Теорема 4.1. $(C, R) \in \text{AvgBPP}$.

Доказательство. Теорема следует из пункта (2) леммы 4.2 и леммы 4.1. \square

Замечание 4.2. Пусть машина M имеет два входа: строка x и рациональное число $\delta \in (0, 1)$. Пусть M_δ — это машина Тьюринга, которая моделирует работу M с подставленным значением второго параметра $\frac{1}{\lceil \frac{1}{\delta} \rceil}$. Мы можем закодировать M_δ как пару $(M, \lceil \frac{1}{\delta} \rceil)$, где $\lceil \frac{1}{\delta} \rceil$ записана в двоичной системе счисления. По замечанию 4.1 $|(M, \lceil \frac{1}{\delta} \rceil)| = |M| + \lceil \log \lceil \frac{1}{\delta} \rceil \rceil + 2 \lceil \log |M| \rceil + 1$, и поэтому $2^{|M_\delta|} \leq 2^{|M|+3} M^2 (\frac{1}{\delta} + 1)$.

Теорема 4.2. (C, R) — полная задача в классе $(\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. Рассмотрим задачу (L, D) из \mathbf{AvgBPP} . Она решается какой-то машиной M_δ за время, ограниченное $g(\frac{|x|}{\delta})$. (Мы считаем, что обе константы в определении 2.5 понижены с помощью леммы 2.2 до 0.01.) Пусть распределение D генерируется с помощью самплера S , время работы которого ограничено полиномом $q(n)$.

Опишем сведение в терминах определения 2.10. Сведение $T^C(x, \delta)$ делает 2 запроса оракулу: $z_0 = (M_\delta, x, 1^{g(\frac{|x|}{\delta})+N_0}, 0, S, 1^{q(|x|)})$ и $z_1 = (M_\delta, x, 1^{g(\frac{|x|}{\delta})+N_0}, 1, S, 1^{q(|x|)})$. Если ответы оракула разные, то выдать \perp , иначе выдать ответ оракула. Проверим все свойства сведения.

1. Эффективность следует из того, что строки z_0 и z_1 имеют полиномиальную относительно $\frac{|x|}{\delta}$ длину.
2. Корректность следует из того, что если $C(z_0) = C(z_1)$, то $\Pr\{M_\delta(x) = \perp\} < \frac{1}{4}$. В этом случае по определению 2.5 $\Pr\{M_\delta(x) \in \{L(x), \perp\}\} \geq 0.99$, значит $\Pr\{M_\delta(x) = L(x)\} \geq 0.74$, поскольку $C(z_0)$ — это наиболее частый ответ M_δ на x за не более, чем $g(\frac{x}{\delta})$ шагов, то $C(z_0) = L(x)$.
3. Доминирование. Зафиксируем n , доля входов, на которой M_δ дает ответ \perp с вероятностью хотя бы 0.01, меньше δ . Обозначим все эти входы за E_n (для всех $x \in E_n$ и всех y выполняется $Ask_{T,\delta}(x, y) = 0$, т.е., это множество, которое не участвует в выполнении условия доминирования). При данном δ по запросу к оракулу можно однозначно определить x . На входах из $\{0, 1\}^n \setminus E_n$ вероятность наиболее частого ответа M_δ на x не менее 0.98, и этот ответ отличен от \perp . По пункту (1) леммы 4.2 $D(M_\delta, x, 1^{g(\frac{|x|}{\delta})+N_0}, b, S, 1^{q(|x|)}) \geq 0.99D(x)2^{-5 \log(n' - q(x)) - 10} \cdot 2^{-|M_\delta| - |S|}$, где $n' = |(M_\delta, x, 1^{g(\frac{|x|}{\delta})+N_0}, b, S, 1^{q(|x|)})|$. Условие доминирования следует из того, что $|S|$ — константа, а размер $|M_\delta|$ зависит логарифмически от $\frac{1}{\delta}$ по замечанию 4.2. \square

Следствие 4.1. Если $(C, R) \in \mathbf{AvgP}$, то $(\mathbf{AvgP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. Следует из теоремы 4.2 и леммы 2.1. \square

Теорема 4.3. Если $(C, R) \in \mathbf{Avg} \frac{1}{nc} \mathbf{P}$, то $(\mathbf{AvgP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. Доказательство повторяет доказательство теоремы 4.2. Мы модифицируем его, чтобы воспользоваться следствием 2.1. Для этого мы искусственно удлиним запросы к оракулу. Пусть в терминах доказательства теоремы 4.2 $k = |(M_\delta, x, 1^{g(\frac{|x|}{\delta})+N_0}, 0, S, 1)| - 1$. Пусть $p(k, \delta) = \frac{1}{0.99} D(x) 2^{5 \log(k) + |M_\delta| + |S| + 9}$, $p(k, \delta)$ ограничено полиномом относительно $\frac{|x|}{\delta}$. Удлиним вход оракула, добавив $\lceil (\frac{1}{c(n)})^{\frac{1}{c}} \rceil$ единиц ко времени работы самплера S , где

$\epsilon(n) = \frac{\delta}{3p(k,\delta)}$. Новые запросы будут такие: $z_0 = (M_\delta, x, 1^{p(\frac{x}{\delta})+N_0}, 0, S, 1^{q(|x|)+\lceil(\frac{1}{\epsilon(n)})^{\frac{1}{c}}\rceil})$, $z_1 = (M_\delta, x, 1^{p(\frac{x}{\delta})+N_0}, 1, S, 1^{q(|x|)+\lceil(\frac{1}{\epsilon(n)})^{\frac{1}{c}}\rceil})$.

Чтобы воспользоваться следствием 2.1 осталось заметить, что для данной длины входа (и δ) запросы к оракулу имеют одинаковую длину и полином доминирования $p(k, \delta)$ не зависит от длины последнего элемента кортежа (т.е., он такой же, как и в теореме 4.2). \square

Следствие 4.2. Если $(\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{Avg}_{\frac{1}{n^c}}\mathbf{P}, \mathbf{PSamp})$, то $(\mathbf{AvgP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Теорема 4.4. 1. Задача (C, R) полна в классе $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$ относительно эвристических сведений.

2. Если $(C, R) \in \mathbf{HeurP}$, то $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$

3. Если $(C, R) \in \mathbf{Heur}_{\frac{1}{n^c}}\mathbf{BPP}$, то $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$.

4. Если $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{Heur}_{\frac{1}{n^c}}\mathbf{P}, \mathbf{PSamp})$, то $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Доказательство. Доказательство аналогично доказательствам теоремы 4.2, следствия 4.1, теоремы 4.3 и следствия 4.2. \square

Отметим, что задача, полная в классе $(\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$ и $(\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$ одна и та же. В частности, это означает, что если $(\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp}) \subseteq (\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp})$, то $(C, R) \in (\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp})$ и $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$. Если $(\mathbf{AvgP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{AvgBPP}, \mathbf{PSamp})$, то поскольку $\mathbf{AvgP} \subseteq \mathbf{HeurP}$, получаем $(\mathbf{HeurP}, \mathbf{PSamp}) = (\mathbf{HeurBPP}, \mathbf{PSamp})$.

Список литературы

- [Bar02] Boaz Barak. A probabilistic-time hierarchy theorem for “slightly non-uniform” algorithms. In *RANDOM '02: Proceedings of the 6th International Workshop on Randomization and Approximation Techniques*, pages 194–208, London, UK, 2002. Springer-Verlag.
- [BDCGL92] Shai Ben-David, Benny Chor, Oded Goldreich, and Michael Luby. On the theory of average case complexity. *J. Comput. Syst. Sci.*, 44(2):193–219, 1992.
- [BT06] Andrej Bogdanov and Luca Trevisan. Average-case complexity. *Foundation and Trends in Theoretical Computer Science*, 2(1):1–106, 2006.
- [FS04] Lance Fortnow and Rahul Santhanam. Hierarchy theorems for probabilistic polynomial time. In *FOCS*, pages 316–324, 2004.
- [GHP06] Dima Grigoriev, Edward A. Hirsch, and K. Pervyshev. A complete public-key cryptosystem. Technical Report 06-046, Electronic Colloquium on Computational Complexity, 2006.

- [HH86] Juris Hartmanis and Lane A. Hemachandra. Complexity classes without machines: On complete languages for up. In *ICALP '86: Proceedings of the 13th International Colloquium on Automata, Languages and Programming*, pages 123–135, London, UK, 1986. Springer-Verlag.
- [HKN⁺05] Danny Harnik, Joe Kilian, Moni Naor, Omer Reingold, and Alon Rosen. On robust combiners for oblivious transfer and other primitives. In *EUROCRYPT*, pages 96–113, 2005.
- [Imp95] R. Impagliazzo. A personal view of average-case complexity. In *SCT '95: Proceedings of the 10th Annual Structure in Complexity Theory Conference (SCT'95)*, page 134, Washington, DC, USA, 1995. IEEE Computer Society.
- [KV87] Marek Karpinski and Rutger Verbeek. *Randomness, provability, and the separation of Monte Carlo time and space*, pages 189–207. Springer-Verlag, London, UK, 1987.
- [Mil01] Peter Bro Miltersen. *Handbook on Randomization*, volume II, chapter 19. Derandomizing Complexity Classes. Kluwer Academic Publishers, July 2001.
- [Per07] Konstantin Pervyshev. On heuristic time hierarchies. In *IEEE Conference on Computational Complexity*, pages 347–358, 2007.